

DE22K 説明書

KATO 製 F 級電機機関車 組込専用

Silent BEMF デコーダ

Version 2.0



永末システム事務所

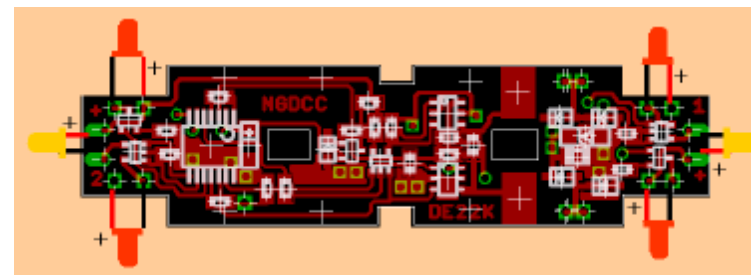


1.概要

1.1 開発コンセプト

- KATO 製 F 級電機機関車に組込めるデコーダ
- DUAL テールライト及び入換動力車標識灯 FX
- 電球色 LED 3φ * 2 本標準添付
- 半田付け、及び車体加工が必要です。
- 停止時減光機能(走行し始めるとヘッドライトが明るくなります)
- BEMF(定速走行)機能

1.組み込み



※各 LED の+極はコモン+で共通線として基板上で接続されています。

その他基板の組み込みに関しては、DE18K のマニュアルを参考にして絶縁処理を確実に行ってください。

汎用デコーダとして使用する場合の、モータの適合性に関するサポートは出来ませんのでご承知ください。



3.仕様

3.1 基本仕様

項目	内容	
DCC 動作電圧	7 - 22V(絶対定格) 12Vを推奨	
出力電流	MOTOR	連続 0.5A 瞬間 2A(50msec 以内)
	FUNCTION * 6	各 FX 10mA 定電流出力
	合計	連続 0.5A ピーク2A(50msec 以内) ※連続出力は、放熱無限大の条件です
PWM 周波数	約 16KHz ただし、BEMF 有効時は、約 100Hzの周期でモータ逆起電力を取得する為に、出力を一時的に CUT するので、多少振動します。	
加減速	対応	
Speed Step	14,28,128 ステップ start , mid , max 値変更可能 28 スピードテーブル無し	
アドレス設定	1 - 10239	
プログラミングモード	全プログラミングモード	
総括制御	対応	
CV 値リセット	CV8=103 の書き込みで出荷時状態にリセット	



デコーダプロフィール:

[製品名] DE22

[概要] DE22

[説明] DE22

[アドレス] 3

CV	説明	値	16進	バイナリ	詳細
CV1	主アドレス	3	0x03	0000 0011	
CV2	スタート電圧	0	0x00	0000 0000	
CV3	加速度	0	0x00	0000 0000	
CV4	減速度	0	0x00	0000 0000	
CV5	最大電圧	0	0x00	0000 0000	
CV6	中間電圧	0	0x00	0000 0000	
CV7	製造会社バージョン番号	1	0x01	0000 0001	
CV8	製造会社ID	103	0x67	0110 0111	SNJPN:Nagasue System Design Office
CV17	拡張アドレス	192	0xc0	1100 0000	
CV18	拡張アドレス	0	0x00	0000 0000	
CV19	総括アドレス	0	0x00	0000 0000	
CV29	内部設定#1	6	0x06	0000 0110	bit5=2byte, bit4=spdtbl, bit3=ack, bit2=pwr, bit1=FL, bit0=方向
CV33	ヘッドライト減光	68	0x44	0100 0100	bit(7-4)減光値, bit(3-0)減光指示 Fno * 減光値=4/15, F4で減光
CV34	入換動力車標識	7	0x07	0000 0111	bit(3-0)Fno *入替標識灯,F7で点灯
CV35	ヘッドライト設定	240	0xf0	1111 0000	bit(7-4)=照度 bit(0-3) = Fno指定(0-12),14=常点灯 *F0で点灯
CV36	テールライト設定	129	0x81	1000 0001	bit(7-4)=照度 bit(0-3) = Fno指定(0-12),14=常点灯 *F1で点灯
CV49	Product No	82	0x52	0101 0010	
CV55	BEMF PARAM	10	0x0a	0000 1010	KI (integral)
CV56	トルク補償	0	0x00	0000 0000	MAX TORQUE
CV57	BEMF PARAM	85	0x55	0101 0101	KP (proportional)
CV60	DE22 Specific Configuration	95	0x5f	0101 1111	bit7=EMERG DECEL, bit6=STOP BRAKE, bit5=FXACT CONSIST bit4=stopdim, bit2=BEMF BRAKE, bit0=BEMF
CV61	連結面設定	3	0x03	0000 0011	bit1=2END側点灯,bit0=1END側点灯
CV20 4	Analog Configuration	46	0x2e	0010 1110	(bit7-bit5)=direction threshold, bit4=analog StopDIM bit3=analog TailON bit2=analog HeadON